

LES DROITES

Dans tout ce chapitre, on se place dans un plan muni un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$

I Différentes façons de décrire une droite

I.1 Avec un point et un vecteur

Propriété n°1.

Soit \vec{u} un vecteur non nul et A un point.



L'ensemble des points M tels que \vec{AM} et \vec{u} sont colinéaires est une droite.

preuve :

Fixons un point N tel que \vec{AN} et \vec{u} sont colinéaires et considérons la droite (AN) .

▪ Si un point M est tel que \vec{AM} et \vec{u} sont colinéaires alors \vec{AN} et \vec{AM} sont aussi colinéaires.

On en déduit que $(AN) \parallel (AM)$ (au sens large)

et comme $A \in (AN)$ et $A \in (AM)$, ces droites sont confondues.

Ainsi $M \in (AN)$

▪ Si un point M appartient à (AN) alors $(AN) \parallel (AM)$ (au sens large) et donc \vec{AN} et \vec{AM} sont colinéaires.

Ainsi \vec{AM} et \vec{u} sont colinéaires.

cqfd

Remarque n°1. (sur la preuve précédente)

▪ Le deuxième point nous dit que tous les points de la droite (AN) répondent à la condition et le premier point nous dit qu'il n'y en a pas d'autre.

▪ Le point N existe il suffit de prendre l'image de A par la translation de vecteur \vec{u} .

Définition n°1. Vecteur directeur

\vec{u} est appelé un vecteur directeur de cette droite.

Remarque n°2.

Pour définir une droite, il nous suffit donc d'un vecteur non nul ET d'un point.

Remarque n°3.

Une fois le point A choisi, le vecteur \vec{u} n'est pas unique : tout autre vecteur non nul qui lui est colinéaire engendrera la même droite.

preuve :

Remplacer \vec{u} par l'autre vecteur en question dans la preuve de la propriété n°1...

Propriété n°2.

Soient A et B deux points et \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non nuls.

Soient d la droite de vecteur directeur \vec{u} et passant par A ainsi que

d' la droite de vecteur directeur \vec{v} et passant par B .

d et d' sont parallèles si et seulement si \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.

preuve :

Notons N et N' les images respectives de A et B par les translations de vecteurs \vec{u} et \vec{v} . On sait, grâce à la remarque n°1 et la preuve de la propriété n°1 que : d et (AN) sont confondues et que d' et (BN') le sont aussi.

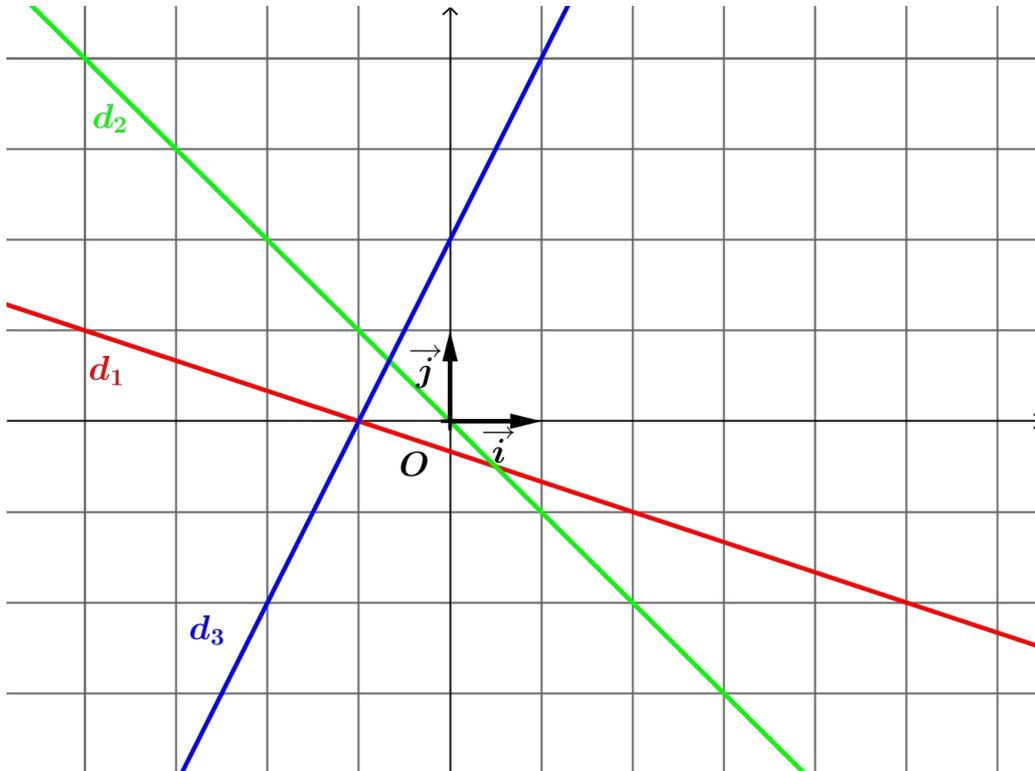
$d \parallel d' \Leftrightarrow (AN) \parallel (BN') \Leftrightarrow \vec{AN}$ et $\vec{BN'}$ colinéaires $\Leftrightarrow \vec{u}$ et \vec{v} colinéaires

LES DROITES E01

EXERCICE N°1

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

Par lecture graphique, décrire chacune des droites représentées ci-dessous, par un point et un vecteur directeur.



EXERCICE N°2

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

Soit d la droite de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$ passant par le point $A(-1 ; 2)$

- 1) Donner les coordonnées de deux autres vecteurs directeurs de d
- 2) Décrire une droite (strictement) parallèle à la droite d

EXERCICE N°3

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

Représenter la droite d de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ passant par le point $A(-2 ; 3)$ et la droite d' de vecteur directeur $\vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ passant par le point $B(-1 ; 2)$

LES DROITES

I.2 Avec une équation cartésienne

Propriété n°3.

Soient a, b et c trois nombres réels tels au moins l'un des nombres a et b est non nul.

L'ensemble des points $M(x; y)$ dont les coordonnées vérifient l'équation $ax+by+c=0$ est une droite d de vecteur directeur $\vec{u}\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ et passant par $A(x_A; y_A)$ où A est un point tel que $ax_A+by_A+c=0$.

preuve :

Les préparatifs

Soient a, b et c trois nombres réels tels au moins l'un des nombres a et b est non nul.

Notons (C) l'ensemble des points $M(x; y)$ dont les coordonnées vérifient l'équation $ax+by+c=0$ et fixons $A(x_A; y_A)$ appartenant à (C) c'est à dire que : $ax_A+by_A+c=0$ ou encore : $c=-ax_A-by_A$

Notons d la droite de vecteur directeur $\vec{u}\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ et passant par A .

Le plan

- Nous allons montrer dans un premier temps que tous les points dont les coordonnées vérifient l'équation $ax+by+c=0$ appartiennent à une droite d de vecteur directeur $\vec{u}\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$. Nous aurons alors $(C) \subset d$
- Puis dans un second temps nous allons montrer que $d \subset (C)$, c'est à dire que si $M(x; y)$ appartient à la droite d alors ses coordonnées vérifient $ax+by+c=0$

La preuve

- Dans ce premier temps, notre but est de démontrer que :

Si $M(x; y) \in (C)$ alors $\vec{AM}\begin{pmatrix} x-x_A \\ y-y_A \end{pmatrix}$ et \vec{u} sont colinéaires.

$$\begin{aligned} \det(\vec{AM}; \vec{u}) &= (x-x_A) \times a - (y-y_A) \times (-b) \\ &= ax - ax_A + by - by_A \\ &= ax + by + \underbrace{(-ax_A - by_A)}_c \\ &= ax + by + c \\ &= 0 \end{aligned}$$

Ainsi \vec{AM} et \vec{u} sont bien colinéaires, ce qui signifie que M appartient à la droite d de vecteur directeur \vec{u} et passant par A

- Dans ce second temps, notre but est de démontrer que :

Si $M(x; y) \in d$ alors $ax+by+c=0$ où $c=-ax_A-by_A$

$$\begin{aligned} M(x; y) \in d &\Leftrightarrow \vec{AM}\begin{pmatrix} x-x_A \\ y-y_A \end{pmatrix} \text{ et } \vec{u}\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix} \text{ sont colinéaires} \\ &\Leftrightarrow \det(\vec{AM}, \vec{u}) = 0 \\ &\Leftrightarrow (x-x_A) \times a - (y-y_A) \times (-b) = 0 \\ &\Leftrightarrow ax - ax_A + by - by_A = 0 \\ &\Leftrightarrow ax + by + \underbrace{(-ax_A - by_A)}_c \\ &\Leftrightarrow ax + by + c = 0, \text{ où } c = -ax_A - by_A \end{aligned}$$

Ainsi les coordonnées de M vérifient bien $ax+by+c=0$

LES DROITES

Définition n°2. Équation cartésienne

On dit alors que $ax+by+c=0$ est une équation cartésienne de la droite d

Remarque n°4.

La droite d de vecteur directeur \vec{u} passe par le point :

$$A\left(\frac{-c}{a}; 0\right) \text{ si } b=0, \text{ sinon par } A\left(0; \frac{-c}{b}\right)$$

Exemple n°1. De l'équation cartésienne vers un vecteur directeur

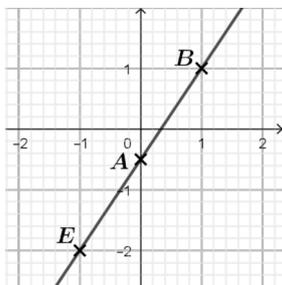
On se donne une droite D d'équation cartésienne : $3x-2y-1=0$.

On identifie : $a=3, b=-2$ et $c=-1$

On peut alors déterminer un vecteur directeur de D : $\vec{u}\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$

et un point appartenant à D : $A\left(0; -\frac{1}{2}\right)$

Ici on a utilisé la remarque n°4, mais on peut bien sûr trouver d'autres points : le point de coordonnées $(1; 1)$ est aussi un point de D



Exemple n°2. Du vecteur directeur vers une équation cartésienne

On se donne une droite D de vecteur directeur $\vec{u}\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ passant par le point

$E(-1; -2)$. On identifie : $a=3, b=-2$

(relire la propriété n°3 pour comprendre le « - » devant le « 2 »)

On calcule alors $c = -ax_E - by_E = -3 \times (-1) - (-2) \times (-2) = -1$

On peut alors écrire une équation cartésienne de D : $3x-2y-1=0$

Remarque n°5.

D possède une infinité d'équations cartésiennes, par exemple :

$$6x-4y-2=0, \quad -6x+4y+2=0, \quad 30x-20y-10=0 \quad \dots$$

LES DROITES E02

EXERCICE N°1

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

Déterminer une équation cartésienne de la droite d passant par $A(6 ; -2)$ et de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$

EXERCICE N°2

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

On donne les points $A(2 ; 4)$; $B(-1 ; 5)$ et $C(3 ; 1)$.

1)

1.a) Calculer les coordonnées d'un vecteur directeur de la droite (AC)

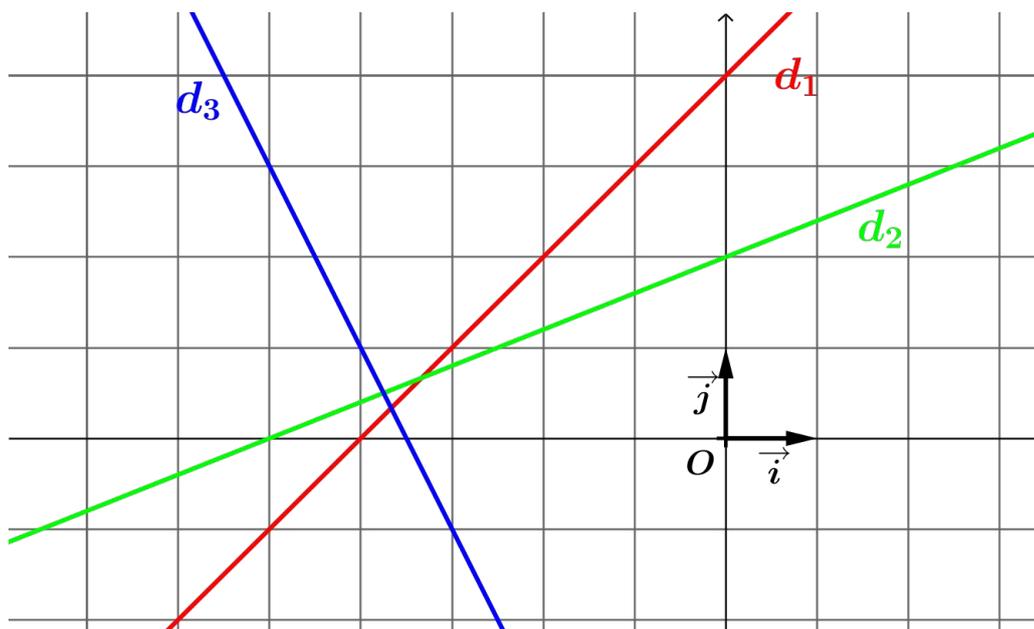
1.b) En déduire une équation cartésienne de la droite (AC)

2) Déterminer une équation cartésienne de la droite (BC)

EXERCICE N°3

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

Déterminer une équation cartésienne de chacune des droites représentées ci-dessous.



EXERCICE N°4

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

1) Représenter :

1.a) la droite d d'équation $2x + 3y - 4 = 0$

1.b) et la droite d' d'équation $x - y + 5 = 0$

(On omettra souvent le mot « cartésienne », il sera sous-entendu)

2) le point $A(-3 ; 2)$ appartient-il à l'une de ces droites ?

LES DROITES E02

Correction de l'exercice n°4

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

1) Représenter :

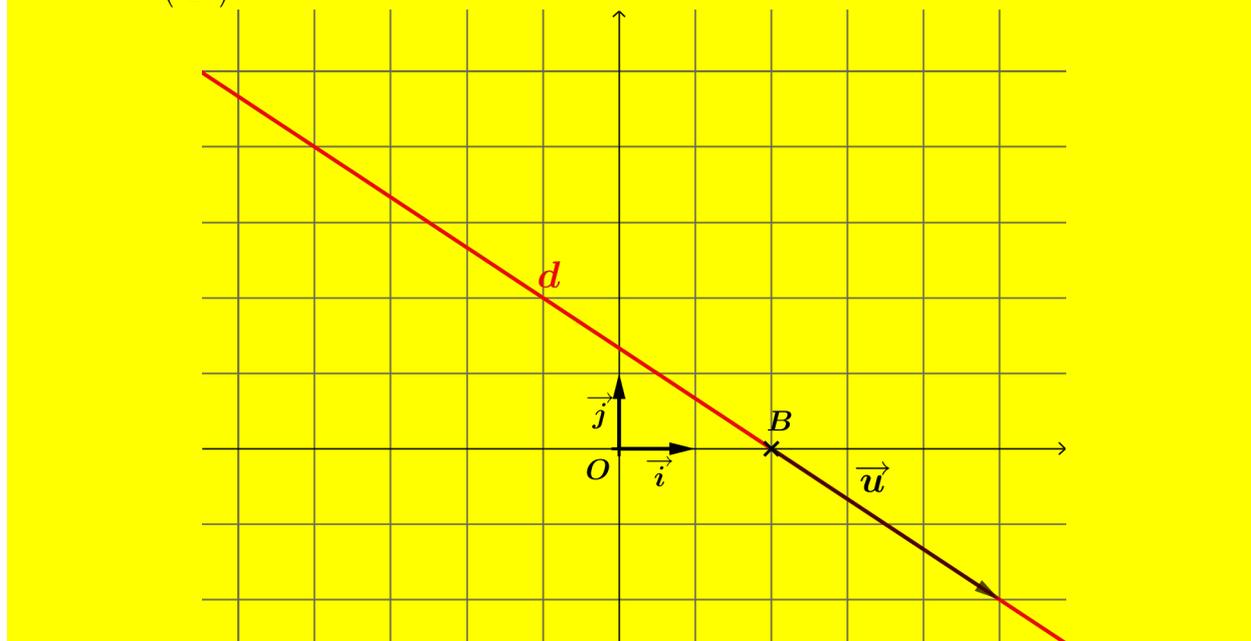
1.a) la droite d d'équation $2x+3y-4=0$

Le point de coordonnées $(0 ; \frac{4}{3})$ appartient à d mais n'est pas pratique à placer, on en cherche donc un autre.

On remarque que $2 \times 2 + 3 \times 0 - 4 = 0$ On choisit donc le point $B(2 ; 0)$

On note $B(2 ; 0)$ qui appartient à d car $2 \times 2 + 3 \times 0 - 4 = 0$

On note $\vec{u} \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix}$



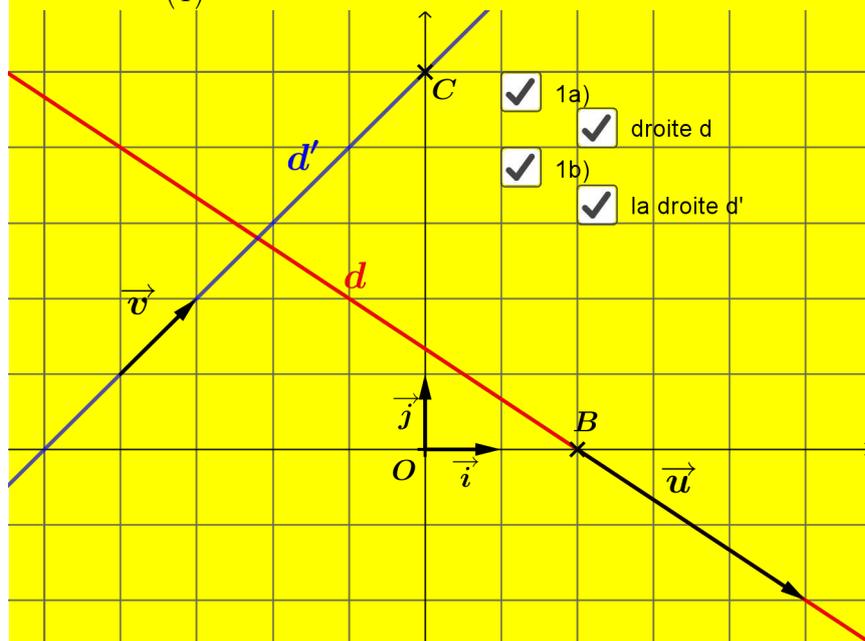
On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

1.b) et la droite d' d'équation $x-y+5=0$

(On omettra souvent le mot « cartésienne », il sera sous-entendu)

On note $C(0 ; 5)$ qui appartient à d' car $0 - 5 + 5 = 0$

On note $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$



2) le point $A(-3 ; 2)$ appartient-il à l'une de ces droites ?

$A \notin d$ car $2 \times (-3) + 3 \times 2 - 4 \neq 0$

$A \in d'$ car $-3 - 2 + 5 = 0$

LES DROITES

I.3 Avec une équation réduite

Propriété n°4.

Soit d une droite parallèle à l'axe des ordonnées.

Une équation cartésienne de la droite d peut s'écrire sous la forme $x=k$ avec $k \in \mathbb{R}$

preuve :

L'axe des ordonnées est une droite qui est dirigée par le vecteur

$$\vec{j} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

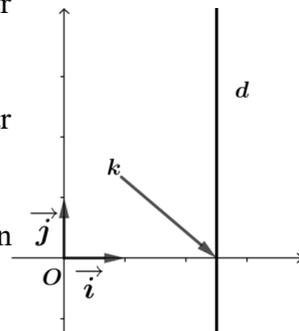
La droite d lui étant parallèle elle est aussi dirigée par

$$\vec{j} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} .$$

Une équation cartésienne est alors $1 \times x + 0 \times y + c = 0$ que l'on note bien sûr

$$x + c = 0 \text{ avec } c \in \mathbb{R}$$

En posant $k = -c$, on obtient bien $x = k$.



Remarque n°6.

La droite étant parallèle à l'axe des ordonnées, tous ses points ont la même abscisse : k

Définition n°3. Équation réduite d'une droite parallèle à l'axe des ordonnées.

L'équation $x = k$ est appelée : **équation réduite** de d .

Propriété n°5. Équation réduite d'une droite non parallèle à l'axe des ordonnées

Soit d une droite non parallèle à l'axe des ordonnées.

L'équation réduite de d peut s'écrire $y = mx + p$ avec m et p des nombres réels.

preuve :

Puisque d n'est pas parallèle à l'axe des ordonnées, on peut trouver deux

réels a et b avec $b \neq 0$ tels que le vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ dirige d .

(si on avait $b = 0$ alors d serait parallèle à l'axe des ordonnées, ce qui n'est pas le cas)

On sait alors qu'une équation cartésienne de d est :

$$ax + by + c = 0 \text{ avec } c \in \mathbb{R}$$

On peut réduire cette équation en isolant y :

$$y = \frac{-a}{b}x + \frac{-c}{b}$$

(c'est possible car $b \neq 0$, d'où l'importance de ne pas être parallèle à l'axe des ordonnées)

Il suffit alors de poser : $m = \frac{-a}{b}$ et $p = \frac{-c}{b}$ pour obtenir : $y = mx + p$

Définition n°4. (petit rappel)

m est la **pen**te ou le **coefficient directeur** de d et

p est l'**ordonnée à l'origine** de d

Remarque n°7.

Soit f une fonction affine telle que $f(x) = mx + p$ alors sa représentation graphique a pour équation $y = mx + p$ et nous savons à présent que c'est bien une droite non parallèle à l'axe des ordonnées.

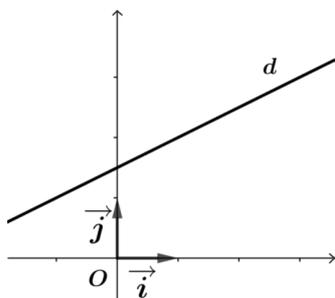
(Souvenez-vous de la propriété n°1 du cours [fonctions affines et équations](#))

Remarque n°8.

Si une droite d admet comme équation réduite $y = mx + p$ alors on peut écrire : $mx - y + p = 0$ et en déduire qu'un vecteur directeur de d est :

$$\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix} .$$

La propriété suivante est alors évidente.



Propriété n°6.

Soient d et d' d'équations réduites respectives :

$$y = mx + p \text{ et } y = m'x + p'$$

Alors : $d // d' \Leftrightarrow m = m'$

Propriété n°7.

Soit d d'équation réduite $y = mx + p$

Soient $A(x_A ; y_A)$ et $B(x_B ; y_B)$ deux points appartenant à d , alors :

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$$

preuve :

On sait que $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$ est un coefficient directeur de d et on remarque aussi

que $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$ en est un autre. Par conséquent ces vecteurs sont

colinéaires et on peut écrire :

$$\begin{aligned} \det(\overrightarrow{AB} ; \vec{u}) = 0 &\Leftrightarrow (x_B - x_A) \times m - (y_B - y_A) \times 1 = 0 \\ &\Leftrightarrow (x_B - x_A) \times m = y_B - y_A \\ &\Leftrightarrow m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} \end{aligned}$$

LES DROITES E03

EXERCICE N°1

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

d désigne la droite d'équation $y = -2x - 5$, les points suivants appartiennent-ils à d ?

$$A(-1 ; 7) ; B(2 ; -9) ; C\left(\frac{13}{4} ; 1,5\right).$$

EXERCICE N°2

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

On considère les points $A(-3 ; 1)$; $B(5 ; 4)$; $C(2 ; -2)$ et $D(5 ; -1)$

1) Les droites (AB) et (CD) sont-elles sécantes ?

2) Les droites (AC) et (BD) sont-elles sécantes ?

EXERCICE N°3

On se place dans un plan muni d'un repère orthonormé $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$.

Démontrer le point $S(-3 ; 4)$ est le point d'intersection de la droite d d'équation

$y = -5x - 11$ et de la droite d' d'équation $y = 2x + 10$

LES DROITES

II Systèmes d'équations

II.1 Système linéaire de deux équations à deux inconnues

Définition n°5. *Qu'est-ce qu'un système ?*

Un système linéaire de deux équations à deux inconnues x et y peut s'écrire sous la forme
$$\begin{cases} ax+by=k \\ a'x+b'y=k' \end{cases}$$
 où a, b, k, a', b' et k' sont des nombres réels.

Exemple n°3.

$$\begin{cases} -x+y=7 \\ 2x+3y=11 \end{cases} \text{ est un système d'inconnues } x \text{ et } y$$

Définition n°6. *Qu'est-ce qu'une solution d'un système ?*

Une solution d'un système de deux équations à deux inconnues est un couple de valeurs $(x ; y)$ qui vérifient simultanément les deux équations.

Exemple n°4.

Pour
$$\begin{cases} -x+y=7 \\ 2x+3y=11 \end{cases},$$

Le couple $(-2 ; 5)$ est une solution de ce système. En effet :

$$-(-2)+5=7 \text{ ET } 2 \times (-2)+3 \times 5=11$$

Par contre le couple $(2 ; 9)$ n'est pas une solution de ce système. En effet :

$$-2+9=7 \text{ mais } 2 \times 2+3 \times 9 \neq 11$$

Dès que l'une, au moins, des deux équations n'est pas vérifiée, le couple n'est pas solution.

Définition n°7. *Qu'est-ce que résoudre un système ?*

Résoudre un système c'est trouver TOUTES les solutions.

II.2 Systèmes et droites quel rapport ?

Remarque n°9.

Dans le système
$$\begin{cases} ax+by=k \\ a'x+b'y=k' \end{cases}$$

en posant $c=-k$ et $c'=-k'$, on peut écrire :

$$\begin{cases} ax+by+c=0 \\ a'x+b'y+c'=0 \end{cases}.$$

On peut alors considérer que :

$ax+by+c=0$ est une équation cartésienne d'une droite d et que

$a'x+b'y+c'=0$ est une équation cartésienne d'une droite d'

Une solution du système représente alors les coordonnées d'un point commun aux deux droites et par conséquent résoudre le système revient à trouver TOUS les points commun à d et d' .

Il y a donc trois cas de figure possibles :

▪ Les **droites sont sécantes**, elles n'ont qu'un seul point commun et donc le système possède **une est une seule solution** : Les coordonnées $(x_0 ; y_0)$ du point d'intersection des deux droites.

L'ensemble des solutions est : $\{(x_0 ; y_0)\}$

▪ Les **droites sont (strictement) parallèles**, elles n'ont aucun point commun et donc le système n'a **aucune solution**.

L'ensemble des solutions est : \emptyset

▪ Les **droites sont confondues** (les deux équations définissent la même droite), il y a une **infinité de solutions** qui est l'ensemble des couples $(x ; y)$ vérifiant $ax+by+c=0$ (ou $a'x+b'y+c'=0$ puisque c'est pareil...)

L'ensemble des solutions est : $\{(x ; y) \mid ax+by+c=0\}$

LES DROITES

II.3 Comment résoudre un système ?

Méthode n°1. La méthode par substitution

Résoudre le système :
$$\begin{cases} 3x+2y=-5 \\ -2x+y=8 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \begin{cases} 3x+2y=-5 \\ -2x+y=8 \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} 3x+2y=-5 \\ y=8+2x \end{cases} && \text{On exprime une inconnue en fonction} \\ &&& \text{de l'autre dans l'une des équations} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 3x+2(8+2x)=-5 \\ y=8+2x \end{cases} && \text{On substitue à } y \text{ sa valeur} \\ &&& \text{en fonction de } x \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 7x+16=-5 \\ y=8+2x \end{cases} && \text{On simplifie} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x=\frac{-21}{7} \\ y=8+2x \end{cases} && \text{On résout l'équation} \\ &&& \text{d'inconnue } x \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x=-3 \\ y=8+2 \times (-3) \end{cases} && \text{On remplace } x \text{ par sa valeur} \\ &&& \text{dans l'autre équation} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x=-3 \\ y=2 \end{cases} && \text{On détermine } y \end{aligned}$$

L'ensemble des solutions de ce système est donc : $\{(-3 ; 2)\}$

LES DROITES E04

EXERCICE N°1

Résoudre les systèmes suivants par la méthode de substitution :

$$1) \quad \begin{cases} x-y=4 \\ 2x+5y=-6 \end{cases} \qquad 2) \quad \begin{cases} 3a+b=3 \\ 5a+2b=-4 \end{cases}$$

Méthode n°2. La méthode par combinaison

$$\begin{aligned} \text{Résoudre le système : } &\begin{cases} 2x+3y=1 & (L_1) \\ -4x+5y=-13 & (L_2) \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x+3y=1 & \\ -4x+5y=-13 & \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4x+6y=2 & (2L_1) \\ -4x+5y=-13 & (L_2) \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 11y=-11 & (2L_1+L_2) \\ -4x+5y=-13 & (L_2) \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} y=-1 & (2L_1+L_2) \\ -4x+5y=-13 & (L_2) \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} y=-1 & \\ -4x+5 \times (-1)=-13 & \end{cases} && \text{On remplace } y \\ &&& \text{par sa valeur} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} y=-1 & \\ x=2 & \end{cases} && \text{On résout l'équation} \\ &&& \text{restante} \end{aligned}$$

L'ensemble des solutions de ce système est donc : $\{(-1 ; 2)\}$

LES DROITES E04

EXERCICE N°2

Résoudre les systèmes suivants par la méthode de combinaison:

$$1) \quad \begin{cases} -x+10y=-1 \\ 2x+5y=8 \end{cases} \qquad 2) \quad \begin{cases} 2a+5b=-3 \\ 5a+2b=3 \end{cases}$$

LES DROITES E04

EXERCICE N°3

Résoudre les systèmes suivants :

$$1) \quad \begin{cases} 4x - 5x + 3 = 0 \\ 2x + y - 1 = 0 \end{cases}$$

$$2) \quad \begin{cases} 3a - b - 21 = 0 \\ 4a - 3b - 4 = 0 \end{cases}$$

LES DROITES E05

EXERCICE N°1

Au restaurant, la famille Alister a payé 112 € pour trois menus « adulte » et un menu « enfant ». La famille Lambert a payé 94 € pour deux menus « adulte » et deux menus « enfant ».

- 1) En appelant x le prix d'un menu «adulte » et y le prix d'un menu « enfant », écrire un système d'équations qui permet de trouver le prix de chacun des menus.
- 2) Résoudre le système.
- 3) Donner le prix du menu « adulte » et celui du menu « enfant ».

EXERCICE N°2

Valérie dispose d'une somme de 100 € pour acheter des livres qu'elle choisit dans deux séries différentes A et B . Si elle choisit 4 livres de la série A et 5 livres de la série B , il lui manque 3 €. Si elle choisit 5 livres de la série A et 3 livres de la série B , il lui reste 0,50 €.

- 1) Traduire les données par un système.
- 2) Déterminer le prix d'un livre de chaque sorte.

EXERCICE N°3

Lors d'un examen, il y a deux sortes de questions les questions « faciles » valent 2 points et les « difficiles » 5 points. Pour chaque question, si on a juste, on a le maximum de points, sinon, on a zéro. Alice a obtenu 70 points avec 17 réponses correctes.

À combien de questions de chaque sorte a-t-elle correctement répondu ?

EXERCICE N°4

J'ai deux fois l'âge que vous aviez quand j'avais l'âge que vous avez. Quand vous aurez l'âge que j'ai, nous aurons à nous deux 63 ans.

Quel est mon âge ?

III Le résumé du cours

On peut définir une droite à l'aide d'un **vecteur directeur** et d'un point $A(x_A ; y_A)$.



$M(x ; y)$ est sur la droite $\Leftrightarrow \overrightarrow{AM}$ et \vec{u} sont colinéaires $\Leftrightarrow \det(\overrightarrow{AM} ; \vec{u})=0$

équation cartésienne

On peut définir une droite à l'aide d'une **équation cartésienne** : $ax + by + c = 0$

Un **vecteur directeur** est alors $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ et la droite passe par le point :

$A \left(\frac{-c}{a} ; 0 \right)$ si $b=0$, sinon par $A \left(0 ; \frac{-c}{b} \right)$

Chaque droite possède une infinité d'équations cartésiennes (il suffit de multiplier a, b et c par un même nombre non nul)

équation réduite

On peut réduire une équation cartésienne afin d'obtenir une **équation réduite**.

Si la droite est PARALLÈLE à l' axe des ordonnées alors son équation réduite est de la forme :	Si la droite est NON PARALLÈLE à l' axe des ordonnées alors son équation réduite est de la forme :
$x = k$	$y = mx + p$ m est la pente ou le coefficient directeur p est l'ordonnée à l'origine
Vecteur directeur : $\vec{u} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ($\vec{u} = \vec{j}$)	Vecteur directeur : $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$
	 Si $A(x_A ; y_A)$ et $B(x_B ; y_B)$ appartiennent à d alors : $m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$

Systèmes linéaires de deux équations à deux inconnues

Chercher les points communs à deux droites revient à résoudre un **système linéaire de deux équations à deux inconnues** :

$$\begin{cases} ax + by = k & \text{une équation cartésienne de } d \\ a'x + b'y = k' & \text{une équation cartésienne de } d' \end{cases}$$

- Si les droites sont sécantes l'ensemble des solutions est $\{(x_0 ; y_0)\}$ où $(x_0 ; y_0)$ représente les coordonnées du point d'intersection de d et d' (il y a donc une solution unique)
- Si les droites sont confondues, l'ensemble des solutions est $\{(x ; y) \mid ax + by = k\}$ (il y a donc une infinité de solutions).
- Si les droites sont parallèles, l'ensemble des solutions est vide. (il n'y a aucune solution)

Il faut savoir résoudre un système de deux équations à deux inconnues, pour cela il faut être capable de reproduire les deux méthodes de la page 6.